

لتكن الدالة العددية f المعرفة على \mathbb{R} بـ: $f(x) = 1 + \frac{x}{\sqrt{x^2 + 1}}$

يرمز (C_f) إلى منحنيتها في معلم متعامد (O, \vec{i}, \vec{j}) ؛ $\|\vec{i}\| = 1cm$ و $\|\vec{j}\| = 2cm$.

(1) بين أن $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = 0$ و $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 2$ ، ثم فسّر النتيجة هندسيًا.

(2) أثبت أنه، مهما كان x من \mathbb{R} : $f'(x) = \frac{1}{(x^2 + 1)\sqrt{x^2 + 1}}$

(3) ادرس اتجاه تغير الدالة f ، ثم شكّل جدول تغيراتها.

(4) x عدد حقيقي كفي؛ احسب $f(-x) + f(x)$ ، ثم فسّر النتيجة هندسيًا.

(5) اكتب معادلة المماس (Δ) للمنحني (C_f) عند النقطة ذات الفاصلة 0.

(6) في هذا السؤال، نريد أن ندرس وضعيّة (C_f) بالنسبة إلى المماس (Δ) :

أ- تحقق أن إشارة $f(x) - y$ هي من إشارة $-x$.

ب- ادرس وضعيّة (C_f) بالنسبة إلى المماس (Δ) . ماذا تستنتج؟

(7) ارسم المماس (Δ) ، ثم المنحني (C_f) .

(8) ناقش بيانًا، حسب قيم الوسيط الحقيقي m ، عدد و إشارة حلول المعادلة:

$$\frac{x}{\sqrt{x^2 + 1}} = mx$$

لتكن الدالة العددية f المعرفة على \mathbb{R} بـ: $f(x) = 1 + \frac{x}{\sqrt{x^2 + 1}}$

يرمز (C_f) إلى منحنيتها في معلم متعامد (O, \vec{i}, \vec{j}) ؛ $\|\vec{i}\| = 1cm$ و $\|\vec{j}\| = 2cm$.

(1) بين أن $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = 0$ و $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 2$ ، ثم فسّر النتيجة هندسيًا.

(2) أثبت أنه، مهما كان x من \mathbb{R} : $f'(x) = \frac{1}{(x^2 + 1)\sqrt{x^2 + 1}}$

(3) ادرس اتجاه تغير الدالة f ، ثم شكّل جدول تغيراتها.

(4) x عدد حقيقي كفي؛ احسب $f(-x) + f(x)$ ، ثم فسّر النتيجة هندسيًا.

(5) اكتب معادلة المماس (Δ) للمنحني (C_f) عند النقطة ذات الفاصلة 0.

(6) في هذا السؤال، نريد أن ندرس وضعيّة (C_f) بالنسبة إلى المماس (Δ) :

أ- تحقق أن إشارة $f(x) - y$ هي من إشارة $-x$.

ب- ادرس وضعيّة (C_f) بالنسبة إلى المماس (Δ) . ماذا تستنتج؟

(7) ارسم المماس (Δ) ، ثم المنحني (C_f) .

(8) ناقش بيانًا، حسب قيم الوسيط الحقيقي m ، عدد و إشارة حلول المعادلة:

$$\frac{x}{\sqrt{x^2 + 1}} = mx$$